

Λύσεις κριτηρίου 5

ΘΕΜΑ Α

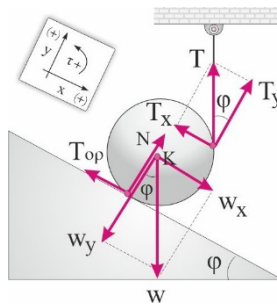
A1. (β) A2. (γ) A3. (δ) A4. (γ) A5. α. Σ β. Λ γ. Σ δ. Λ ε. Σ

ΘΕΜΑ Β

B1. (ii)

Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στον δίσκο και τις αναλύουμε σε άξονες. Εφόσον ο δίσκος οριακά δεν γλιστράει, η στατική τριβή είναι ίση με την οριακή, T_{op} .

Παίρνουμε ροπές ως προς το κέντρο του δίσκου. Οι δυνάμεις T και T_{op} ασκούνται επαφτομενικά στην περιφέρεια του δίσκου και απέχουν R από το κέντρο του K .



$$\Sigma \tau_{(K)} = 0 \Rightarrow TR - T_{op}R = 0 \Rightarrow T = T_{op}$$

Παίρνουμε ισοροπία στον άξονα x .

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow Mg\eta\mu\phi - T_{op} - T\eta\mu\phi = 0 \Rightarrow T_{op}(1 + \eta\mu\phi) = Mg\eta\mu\phi \Rightarrow T_{op} = \frac{3Mg}{8}$$

Παίρνουμε ισοροπία στον άξονα y .

$$\Sigma F_y = 0 \Rightarrow N + T \sigma\upsilon\nu\phi - Mg\sigma\upsilon\nu\phi = 0 \Rightarrow N + \frac{3Mg}{8}\sigma\upsilon\nu\phi - Mg\sigma\upsilon\nu\phi = 0 \Rightarrow N = 0,5Mg$$

$$\mu = \frac{T_{op}}{N} = \frac{\frac{3Mg}{8}}{0,5Mg} \Rightarrow \mu = \frac{3}{4}$$

Ο ελάχιστος συντελεστής οριακής τριβής είναι

B2. (i)

Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στη σκάλα.

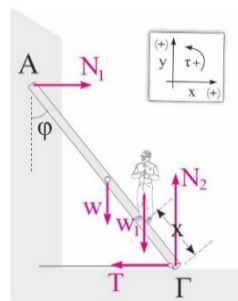
Παίρνουμε ισοροπία στον άξονα x .

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow N_1 - T = 0 \Rightarrow N_1 = T \quad (1)$$

Παίρνουμε ροπές ως προς το (Γ) .

$$\Sigma \tau_{(\Gamma)} = 0 \Rightarrow w \frac{x}{2} \eta\mu\phi + w_1 x \eta\mu\phi - N_1 x \sigma\upsilon\nu\phi = 0$$

$$\xrightarrow{(1)} w \frac{x}{2} + w_1 x = T \sigma\upsilon\nu\phi$$

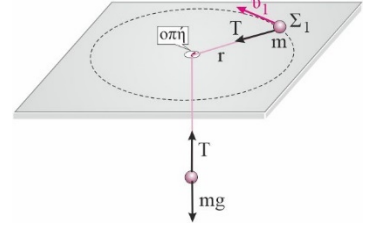


Πρέπει το σχοινί να αντέξει όταν ο εργάτης φτάσει μέχρι το (A) , άρα αντικαθιστώντας όπου $x = \frac{w}{w_1}$ στην παραπάνω εξίσωση παίρνουμε:

$$w \frac{?}{2} + w_1 \frac{?}{2} T_{\max} \Rightarrow T_{\max} = \frac{w}{2} + w_1$$

B3. (ii)

Το νήμα είναι αβαρές και μη εκτατό, οπότε η τάση είναι ίδια σε κάθε σημείο του. Η τάση Τ η οποία παίζει τον ρόλο της κεντρομόλου είναι ίση σε μέτρο με το βάρος του σφαιριδίου που είναι κρεμασμένο από το κατακόρυφο νήμα.



$$T = mg \Rightarrow \frac{mv_1^2}{r} = mg, \quad (1)$$

Όταν κρεμάσουμε και το δεύτερο σώμα, το συνολικό βάρος που κρέμεται είναι 8mg και η νέα τάση του νήματος είναι

$$T' = 8mg \Rightarrow \frac{mv_2^2}{r'} = 8mg, \quad (2)$$

$$\frac{\frac{mv_1^2}{r} = mg}{\frac{mv_2^2}{r'} = 8mg} \Rightarrow \frac{v_1^2 r'}{v_2^2 r} = \frac{1}{8}, \quad (3)$$

Διαιρώντας κατά μέλη παίρνουμε:

Ο φορέας της τάσης του νήματος διέρχεται από το κέντρο της κυκλικής τροχιάς, επομένως δεν δημιουργεί ροπή και η στροφορμή του συστήματος διατηρείται.

$$L = L' \Rightarrow mv_1 r = mv_2 r' \Rightarrow \frac{v_1}{v_2} = \frac{r'}{r}, \quad (4)$$

Συνδυάζοντας τις (3),(4) παίρνουμε: $\left(\frac{r'}{r}\right)^3 = \frac{1}{8} \Rightarrow r' = \frac{r}{2}$ και $v_2 = 2v_1$

Από τη σχέση (1) έχουμε $\frac{mv_1^2}{r} = mg \Rightarrow v_1 = \sqrt{gr}$. Άρα $v_2 = 2\sqrt{gr}$

ΘΕΜΑ Γ

Γ1. Το αυτοκίνητο κάνει ευθύγραμμη ομαλά επιταχυνόμενη κίνηση χωρίς αρχική ταχύτητα.

$$x = \frac{1}{2} \alpha t^2 \Rightarrow \alpha = \frac{2x}{t^2} = 1,2 \frac{m}{s^2}$$

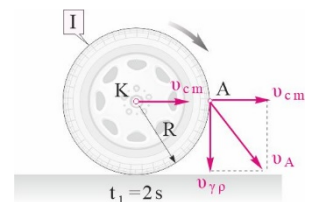
Γ2. Οι μπροστινοί τροχοί κυλίνουν. Επομένως

$$\alpha = \alpha_{\gamma\omega\nu 1} R \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu 1} = \frac{\alpha}{R} = 3 \frac{rad}{s^2}, \quad \Delta\theta_1 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 1} t^2 = 6rad \Rightarrow N_1 = \frac{\Delta\theta_1}{2\pi} = \frac{3}{\pi} \text{ στροφές}$$

Γ3. Οι πίσω τροχοί σπινιάρουν. Η γωνιακή επιτάχυνσή τους είναι

$$\Delta\theta_2 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} t^2 \Rightarrow N_2 2\pi = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega\nu 2} t^2 \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu 2} = 4 \frac{rad}{s^2}$$

Τη χρονική στιγμή $t_1=2s$ έχουμε:



$$\omega_2 = \alpha_{\gamma\omega\nu} t_1 = 8 \frac{\text{rad}}{\text{s}} \quad \text{και} \quad v_{\gamma\rho} = \omega_2 R = 3,2 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$v_{\text{cm}} = \alpha_{\text{cm}} t_1 = 2,4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Η ταχύτητα του κέντρου μάζας της ρόδας είναι

$$v_A = \sqrt{(v_{\text{cm}})^2 + (v_{\gamma\rho})^2} \Rightarrow v_A = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Η συνολική ταχύτητα του Α είναι

Γ4. Για το σημείο Γ του πίσω τροχού ισχύει $v_{\Gamma} = v_{\text{cm}} + v_{\gamma\rho} = v_{\text{cm}} + \omega X$

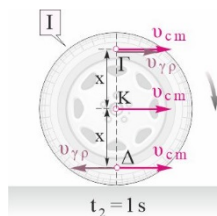
Για το σημείο Δ του πίσω τροχού ισχύει $v_{\Delta} = v_{\text{cm}} - v_{\gamma\rho} = v_{\text{cm}} - \omega X$

$$v_{\text{cm}} = \alpha_{\text{cm}} t_2 = 1,2 \frac{\text{m}}{\text{s}}, \quad \omega = \alpha_{\gamma\omega\nu} t_2 = 4 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

Τη χρονική στιγμή $t_2 = 1\text{s}$:

Από την εκφώνηση έχουμε:

$$\frac{v_{\Gamma}}{v_{\Delta}} = -13 \Rightarrow \frac{v_{\text{cm}} + \omega X}{v_{\text{cm}} - \omega X} = -13 \Rightarrow X = \frac{7v_{\text{cm}}}{6\omega} = \frac{7\alpha_{\text{cm}} t}{6\alpha_{\gamma\omega\nu} t} \Rightarrow X = \frac{7 \cdot 1,2}{6 \cdot 4} \text{m} \Rightarrow X = 0,35\text{m}$$



ΘΕΜΑ Δ

Δ1. Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στη σανίδα και την τροχαλία.

Παίρνουμε ροπές στη σανίδα ως προς το Α.

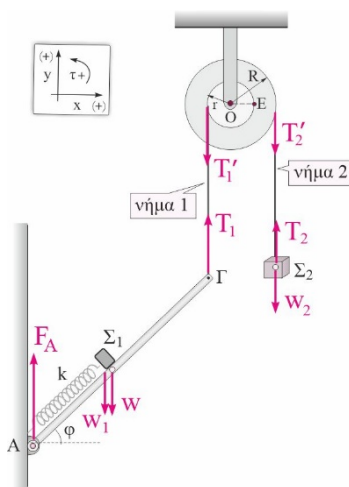
$$\Sigma \tau_{(A)} = 0 \Rightarrow T_1 \cdot 2 \sin \varphi - (M + m_1) g \frac{2}{2} \sin \varphi = 0 \Rightarrow T_1 = 10\text{N}$$

Παίρνουμε ροπές στην τροχαλία ως προς το (Ο).

$$\Sigma \tau_{(O)} = 0 \Rightarrow T'_1 r - T'_2 R = 0 \Rightarrow T'_2 = 5\text{N}$$

νήμα αβαρές, άρα $T'_1 = T_1$, $T'_2 = T_2$

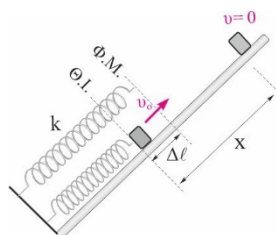
Το Σ_2 ισορροπεί, επομένως $T_2 = W_2 = 5\text{N} \Rightarrow m_2 = 0,5\text{kg}$



Δ2. Το σώμα Σ_1 εκτοξεύεται με ταχύτητα u_0 . Εφαρμόζουμε το ΘΜΚΕ από τη θέση ισορροπίας μέχρι τη θέση που θα σταματήσει στιγμιαία.

$$0 - \frac{1}{2} m_1 u_0^2 = W_w + W_{\text{Fe}\lambda} \Rightarrow -\frac{1}{2} m_1 u_0^2 = -m_1 g \eta \mu \varphi \cdot x + \frac{1}{2} k \Delta^2 - \frac{1}{2} k (x - \Delta)^2 \quad (1)$$

Στη θέση ισορροπίας του Σ_1 ισχύει:



$$\Sigma F = 0 \Rightarrow m_1 g \mu \phi = k \Delta \quad (2)$$

Συνδυάζοντας τις (1), (2) παίρνουμε:
$$\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow x = 0,4 \text{ m}$$

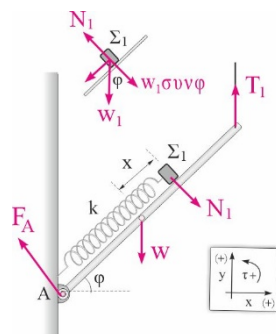
Θα βρούμε πώς συμπεριφέρεται η τάση του νήματος 1 σε σχέση με τη μετατόπιση του Σ_1 από την αρχική του θέση.

Παίρνουμε ροπές στη σανίδα ως προς το (A) όταν το Σ_1 βρίσκεται σε απόσταση x από τη Θ .Ι..

$$\Sigma \tau_{(A)} = 0 \Rightarrow T_1 \cos \phi - Mg \frac{\cos \phi}{2} - m_1 g \sin \phi \left(\frac{\cos \phi}{2} + x \right) = 0 \Rightarrow$$

$$T_1 = 10 + 5x \quad , \quad (\text{SI})$$

Για $x = 0,4 \text{ m}$, $T_1 = 12 \text{ N}$ που είναι το όριο θραύσης του νήματος 1, άρα όταν το Σ_1 σταματήσει στιγμιαία για πρώτη φορά, το νήμα 1 θα σπάσει.



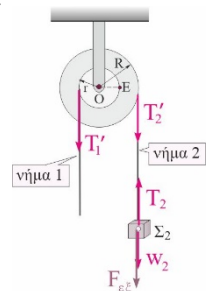
Δ3. Ασκούμε εξωτερική δύναμη $F_{εξ}$ με φορά προς τα κάτω στο Σ_2 έτσι ώστε αυτό να ισορροπεί. Για να βρούμε την T_2 θα εφαρμόσουμε ροπές στην τροχαλία ως προς το κέντρο της.

$$\Sigma \tau_{(O)} = 0 \Rightarrow T_1' r - T_2' R = 0 \Rightarrow T_2 = 5 + 2,5x \quad , \quad (\text{SI})$$

Από την ισορροπία στο Σ_2 έχουμε:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow F_{εξ} + m_2 g = T_2 \Rightarrow F_{εξ} = 2,5x \quad (\text{SI})$$

Όταν $x=0,4 \text{ m}$, το νήμα 1 σπάει και η $F_{εξ}$ δεν ασκείται στο Σ_2 .



Δ4. Τη χρονική στιγμή $t=0$ η τροχαλία αρχίζει να περιστρέφεται και το Σ_2 κατεβαίνει με επιτάχυνση $\alpha=2 \text{ m/s}^2$.

Ο 2ος νόμος του Νεύτωνα για το Σ_2 δίνει

$$\Sigma F = m_2 \alpha \Rightarrow m_2 g - T = m_2 \alpha \Rightarrow T = 4 \text{ N} \quad , \quad (T' = T)$$

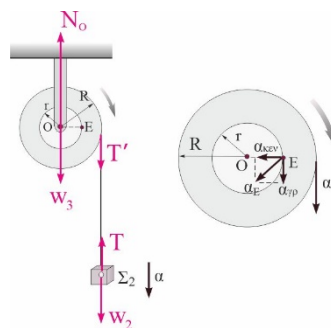
i. Από την ισορροπία στην τροχαλία έχουμε:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow N_0 - M_1 g - T' = 0 \Rightarrow N_0 = 20 \text{ N}$$

ii. Η επιτάχυνση του E είναι ίση με το διανυσματικό άθροισμα των δύο επιταχύνσεων, της γραμμικής και της κεντρομόλου.

Η γωνιακή επιτάχυνση της τροχαλίας είναι:

$$\alpha_{\gamma\omega\nu} = \frac{\alpha}{R} = 20 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$



Η γραμμική επιτάχυνση του Ε είναι:

$$\alpha_{\gamma\rho} = \alpha_{\gamma\omega\nu} r = 20 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2} 0,05\text{m} \Rightarrow \alpha_{\gamma\rho} = 1 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

Η κεντρομόλος επιτάχυνση του Ε είναι:

$$\alpha_{\text{κεν}} = \omega^2 r = (\alpha_{\gamma\omega\nu} t_1)^2 r \Rightarrow \alpha_{\text{κεν}} = 20 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

Το μέτρο της επιτάχυνσης του Ε είναι:

$$\alpha_E = \sqrt{\alpha_{\gamma\rho}^2 + \alpha_{\text{κεν}}^2} \Rightarrow \alpha_E = \sqrt{401} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$