

## Λύσεις κριτηρίου 5

## ΘΕΜΑ Α

A1. (β) A2. (γ) A3. (δ) A4. (γ) A5. α. Σ β. Λ γ. Σ δ. Λ ε. Σ

## ΘΕΜΑ Β

## B1. (ii)

Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στον δίσκο και τις αναλύουμε σε άξονες. Εφόσον ο δίσκος οριακά δεν γλιστράει, η στατική τριβή είναι ίση με την οριακή,  $T_{op}$ .

Παίρνουμε ροπές ως προς το κέντρο του δίσκου. Οι δυνάμεις  $T$  και  $T_{op}$  ασκούνται επαφτομενικά στην περιφέρεια του δίσκου και απέχουν  $R$  από το κέντρο του  $K$ .

$$\Sigma \tau_{(K)} = 0 \Rightarrow TR - T_{op}R = 0 \Rightarrow T = T_{op}$$

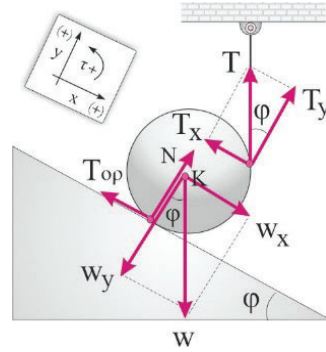
Παίρνουμε ισορροπία στον άξονα  $x$ .

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow Mg\eta\mu\varphi - T_{op} - T\eta\mu\varphi = 0 \Rightarrow T_{op}(1 + \eta\mu\varphi) = Mg\eta\mu\varphi \Rightarrow T_{op} = \frac{3Mg}{8}$$

Παίρνουμε ισορροπία στον άξονα  $y$ .

$$\Sigma F_y = 0 \Rightarrow N + T \sigma\upsilon\nu\varphi - Mg\sigma\upsilon\nu\varphi = 0 \Rightarrow N + \frac{3Mg}{8}\sigma\upsilon\nu\varphi - Mg\sigma\upsilon\nu\varphi = 0 \Rightarrow N = 0,5Mg$$

Ο ελάχιστος συντελεστής οριακής τριβής είναι  $\mu = \frac{T_{op}}{N} = \frac{\frac{3Mg}{8}}{0,5Mg} \Rightarrow \mu = \frac{3}{4}$



## B2. (i)

Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στη σκάλα.

Παίρνουμε ισορροπία στον άξονα  $x$ .

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow N_1 - T = 0 \Rightarrow N_1 = T, \quad (1)$$

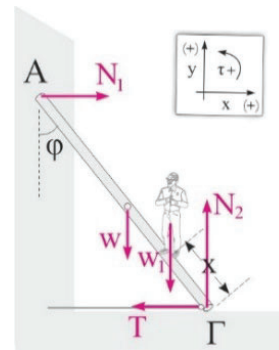
Παίρνουμε ροπές ως προς το  $(\Gamma)$ .

$$\Sigma \tau_{(\Gamma)} = 0 \Rightarrow w \frac{\ell}{2} \eta\mu\varphi + w_1 x \eta\mu\varphi - N_1 \ell \sigma\upsilon\nu\varphi = 0$$

$$\xrightarrow{(1)} w \frac{\ell}{2} + w_1 x = T \ell$$

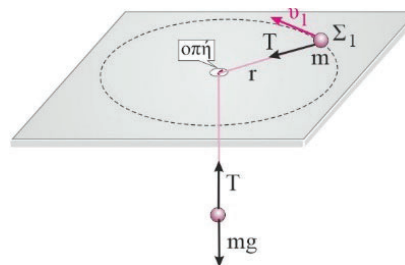
Πρέπει το σχοινί να αντέξει όταν ο εργάτης φτάσει μέχρι το  $(A)$ , άρα αντικαθιστώντας όπου  $x = \ell$  στην παραπάνω εξίσωση παίρνουμε:

$$w \frac{\ell}{2} + w_1 \ell = T_{\max} \ell \Rightarrow T_{\max} = \frac{w}{2} + w_1$$



**B3. (ii)**

Το νήμα είναι αβαρές και μη εκτατό, οπότε η τάση είναι ίδια σε κάθε σημείο του. Η τάση  $T$  η οποία παίζει τον ρόλο της κεντρομόλου είναι ίση σε μέτρο με το βάρος του σφαιριδίου που είναι κρεμασμένο από το κατακόρυφο νήμα.



$$T = mg \Rightarrow \frac{mv_1^2}{r} = mg, \quad (1)$$

Όταν κρεμάσουμε και το δεύτερο σώμα, το συνολικό βάρος που κρέμεται είναι  $8mg$  και η νέα τάση του νήματος είναι

$$T' = 8mg \Rightarrow \frac{mv_2^2}{r'} = 8mg, \quad (2)$$

Διαιρώντας κατά μέλη παίρνουμε:

$$\frac{\frac{mv_1^2}{r} = mg}{\frac{mv_2^2}{r'} = 8mg} \Rightarrow \frac{v_1^2 r'}{v_2^2 r} = \frac{1}{8}, \quad (3)$$

Ο φορέας της τάσης του νήματος διέρχεται από το κέντρο της κυκλικής τροχιάς, επομένως δεν δημιουργεί ροπή και η στροφορμή του συστήματος διατηρείται.

$$L = L' \Rightarrow m v_1 r = m v_2 r' \Rightarrow \frac{v_1}{v_2} = \frac{r'}{r}, \quad (4)$$

Συνδυάζοντας τις (3),(4) παίρνουμε:  $\left(\frac{r'}{r}\right)^3 = \frac{1}{8} \Rightarrow r' = \frac{r}{2}$  και  $v_2 = 2v_1$

Από τη σχέση (1) έχουμε  $\frac{mv_1^2}{r} = mg \Rightarrow v_1 = \sqrt{gr}$ . Άρα  $v_2 = 2\sqrt{gr}$

**ΘΕΜΑ Γ**

**Γ1.** Το αυτοκίνητο κάνει ευθύγραμμη ομαλά επιταχυνόμενη κίνηση χωρίς αρχική ταχύτητα.

$$x = \frac{1}{2} \alpha t^2 \Rightarrow \alpha = \frac{2x}{t^2} = 1,2 \frac{m}{s^2}$$

**Γ2.** Οι μπροστινοί τροχοί κυλίνουν. Επομένως

$$\alpha = \alpha_{\gamma\omega v1} R \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega v1} = \frac{\alpha}{R} = 3 \frac{rad}{s^2}, \quad \Delta\theta_1 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega v1} t^2 = 6rad \Rightarrow N_1 = \frac{\Delta\theta_1}{2\pi} = \frac{3}{\pi} \text{ στροφές}$$

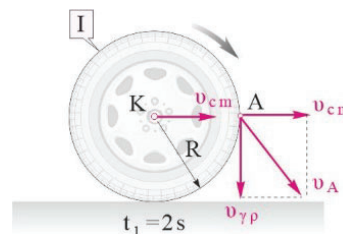
**Γ3.** Οι πίσω τροχοί σπινιάρουν. Η γωνιακή επιτάχυνσή τους είναι

$$\Delta\theta_2 = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega v2} t^2 \Rightarrow N_2 2\pi = \frac{1}{2} \alpha_{\gamma\omega v2} t^2 \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega v2} = 4 \frac{rad}{s^2}$$

Τη χρονική στιγμή  $t_1 = 2s$  έχουμε:

$$\omega_2 = \alpha_{\gamma\omega v2} t_1 = 8 \frac{rad}{s} \text{ και } v_{\gamma\rho} = \omega_2 R = 3,2 \frac{m}{s}$$

Η ταχύτητα του κέντρου μάζας της ρόδας είναι  $v_{cm} = \alpha_{cm} t_1 = 2,4 \frac{m}{s}$

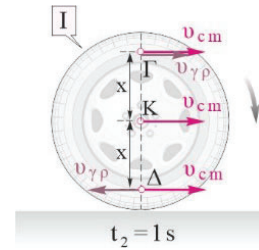


Η συνολική ταχύτητα του Α είναι  $v_A = \sqrt{(v_{cm})^2 + (v_{\gamma\rho})^2} \Rightarrow v_A = 4 \frac{m}{s}$

**Γ4.** Για το σημείο Γ του πίσω τροχού ισχύει  $v_\Gamma = v_{cm} + v_{\gamma\rho} = v_{cm} + \omega x$

Για το σημείο Δ του πίσω τροχού ισχύει  $v_\Delta = v_{cm} - v_{\gamma\rho} = v_{cm} - \omega x$

Τη χρονική στιγμή  $t_2=1s$ :  $v_{cm} = \alpha_{cm} t_2 = 1,2 \frac{m}{s}$ ,  $\omega = \alpha_{\gamma\omega\nu} t_2 = 4 \frac{rad}{s}$



Από την εκφώνηση έχουμε:

$$\frac{v_\Gamma}{v_\Delta} = -13 \Rightarrow \frac{v_{cm} + \omega x}{v_{cm} - \omega x} = -13 \Rightarrow x = \frac{7v_{cm}}{6\omega} = \frac{7\alpha_{cm} t}{6\alpha_{\gamma\omega\nu} t} \Rightarrow x \frac{7 \cdot 1,2}{6 \cdot 4} m \Rightarrow x = 0,35m$$

**ΘΕΜΑ Δ**

**Δ1.** Σχεδιάζουμε τις δυνάμεις που ασκούνται στη σανίδα και την τροχαλία.

Παίρνουμε ροπές στη σανίδα ως προς το Α.

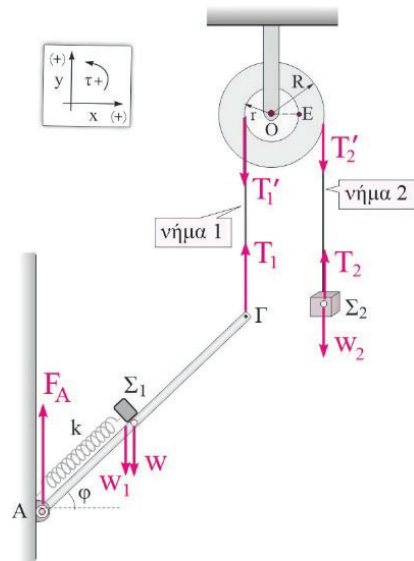
$$\Sigma\tau_{(A)} = 0 \Rightarrow T_1 \ell \sin\varphi - (M + m_1)g \frac{\ell}{2} \sin\varphi = 0 \Rightarrow T_1 = 10N$$

Παίρνουμε ροπές στην τροχαλία ως προς το (Ο).

$$\Sigma\tau_{(O)} = 0 \Rightarrow T'_1 r - T'_2 R = 0 \Rightarrow T'_2 = 5N$$

νήμα αβαρές, άρα  $T'_1 = T_1$ ,  $T'_2 = T_2$

Το  $\Sigma_2$  ισορροπεί, επομένως  $T_2 = w_2 = 5N \Rightarrow m_2 = 0,5kg$



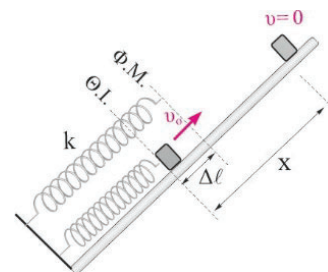
**Δ2.** Το σώμα  $\Sigma_1$  εκτοξεύεται με ταχύτητα  $v_0$ . Εφαρμόζουμε το ΘΜΚΕ από τη θέση ισορροπίας μέχρι τη θέση που θα σταματήσει στιγμιαία.

$$0 - \frac{1}{2} m_1 v_0^2 = W_w + W_{Fελ} \Rightarrow -\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = -m_1 g \eta \mu \varphi \cdot x + \frac{1}{2} k \Delta \ell^2 - \frac{1}{2} k (x - \Delta \ell)^2, (1)$$

Στη θέση ισορροπίας του  $\Sigma_1$  ισχύει:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow m_1 g \eta \mu \varphi = k \Delta \ell, (2)$$

Συνδυάζοντας τις (1), (2) παίρνουμε:  $\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow x = 0,4m$



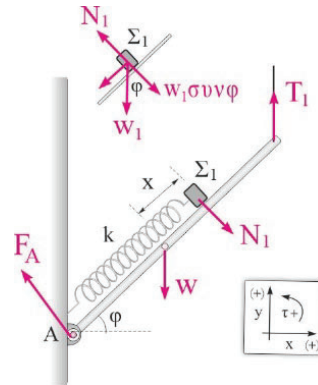
Θα βρούμε πώς συμπεριφέρεται η τάση του νήματος 1 σε σχέση με τη μετατόπιση του  $\Sigma_1$  από την αρχική του θέση.

Παίρνουμε ροπές στη σανίδα ως προς το (A) όταν το  $\Sigma_1$  βρίσκεται σε απόσταση  $x$  από τη  $\Theta$ .Ι..

$$\Sigma \tau_{(A)} = 0 \Rightarrow T_1 \ell \sin \varphi - Mg \frac{\ell}{2} \sin \varphi - m_1 g \sin \varphi \left( \frac{\ell}{2} + x \right) = 0 \Rightarrow$$

$$T_1 = 10 + 5x \text{ , (SI)}$$

Για  $x = 0,4\text{m}$  ,  $T_1 = 12\text{N}$  που είναι το όριο θραύσης του νήματος 1, άρα όταν το  $\Sigma_1$  σταματήσει στιγμιαία για πρώτη φορά, το νήμα 1 θα σπάσει.



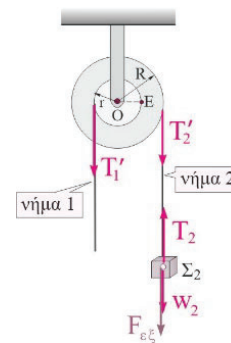
**Δ3.** Ασκούμε εξωτερική δύναμη  $F_{εξ}$  με φορά προς τα κάτω στο  $\Sigma_2$  έτσι ώστε αυτό να ισορροπεί. Για να βρούμε την  $T_2$  θα εφαρμόσουμε ροπές στην τροχαλία ως προς το κέντρο της.

$$\Sigma \tau_{(O)} = 0 \Rightarrow T_1' r - T_2' R = 0 \Rightarrow T_2 = 5 + 2,5x \text{ , (SI)}$$

Από την ισορροπία στο  $\Sigma_2$  έχουμε:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow F_{εξ} + m_2 g = T_2 \Rightarrow F_{εξ} = 2,5x \text{ (SI)}$$

Όταν  $x = 0,4\text{m}$ , το νήμα 1 σπάει και η  $F_{εξ}$  δεν ασκείται στο  $\Sigma_2$ .



**Δ4.** Τη χρονική στιγμή  $t = 0$  η τροχαλία αρχίζει να περιστρέφεται και το  $\Sigma_2$  κατεβαίνει με επιτάχυνση  $\alpha = 2\text{m/s}^2$ .

Ο 2ος νόμος του Νεύτωνα για το  $\Sigma_2$  δίνει

$$\Sigma F = m_2 \alpha \Rightarrow m_2 g - T = m_2 \alpha \Rightarrow T = 4\text{N} \text{ , } (T' = T)$$

i. Από την ισορροπία στην τροχαλία έχουμε:

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow N_o - M_{\tau} g - T' = 0 \Rightarrow N_o = 20\text{N}$$

ii. Η επιτάχυνση του E είναι ίση με το διανυσματικό άθροισμα των δύο επιταχύνσεων, της γραμμικής και της κεντρομόλου.

Η γωνιακή επιτάχυνση της τροχαλίας είναι:

$$\alpha_{\gamma\omega\nu} = \frac{\alpha}{R} = 20 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$

Η γραμμική επιτάχυνση του E είναι:  $\alpha_{\gamma\rho} = \alpha_{\gamma\omega\nu} r = 20 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2} 0,05\text{m} \Rightarrow \alpha_{\gamma\rho} = 1 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

Η κεντρομόλος επιτάχυνση του E είναι:  $\alpha_{\text{κεν}} = \omega^2 r = (\alpha_{\gamma\omega\nu} t_1)^2 r \Rightarrow \alpha_{\text{κεν}} = 20 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

Το μέτρο της επιτάχυνσης του E είναι:  $\alpha_E = \sqrt{\alpha_{\gamma\rho}^2 + \alpha_{\text{κεν}}^2} \Rightarrow \alpha_E = \sqrt{401} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

